

הרצאה 7

בפרק הזה נעסוק בפעולות אלגבריות על מטריצות

תהי מטריצה $A_{m \times n} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$. נרשום מטריצה בצורה אחרת:

$$A_{m \times n} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} | & | & \cdots & | \\ a_1 & a_2 & \cdots & a_n \\ | & | & \cdots & | \end{bmatrix}$$

-כוכטור שורה של וקטורי עמודות

$$a_1 = \begin{bmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{bmatrix}, a_2 = \begin{bmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ \vdots \\ a_{m2} \end{bmatrix}, \dots, a_n = \begin{bmatrix} a_{1n} \\ a_{2n} \\ \vdots \\ a_{mn} \end{bmatrix}$$

(1)

$$A_{m \times n} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -a_1- \\ -a_2- \\ \vdots \\ -a_m- \end{bmatrix}$$

-כוכטור עמודה של וקטורי שורות

$$\begin{aligned} -a_1- &= [a_{11} \ a_{12} \ \cdots \ a_{1n}] \\ -a_2- &= [a_{21} \ a_{22} \ \cdots \ a_{2n}] \\ &\vdots \\ -a_m- &= [a_{m1} \ a_{m2} \ \cdots \ a_{mn}] \end{aligned}$$

(2)

7.1 נגדיר עכשיו סכום של מטריצות:

$$A_{m \times n} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}, B_{m \times n} = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1n} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{m1} & b_{m2} & \cdots & b_{mn} \end{bmatrix} \text{ תהיו}$$

$$\text{אזי } A_{m \times n} = \begin{bmatrix} -a_1 - \\ -a_2 - \\ \vdots \\ -a_m - \end{bmatrix}, B_{m \times n} = \begin{bmatrix} -b_1 - \\ -b_2 - \\ \vdots \\ -b_m - \end{bmatrix} \quad \text{נרשום}$$

$$A + B = \begin{bmatrix} -a_1 - \\ -a_2 - \\ \vdots \\ -a_m - \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -b_1 - \\ -b_2 - \\ \vdots \\ -b_m - \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (-a_1 -) + (-b_1 -) \\ (-a_2 -) + (-b_2 -) \\ \vdots \\ (-a_m -) + (-b_m -) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} & \cdots & a_{1n} + b_{1n} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} & \cdots & a_{2n} + b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} + b_{m1} & a_{m2} + b_{m2} & \cdots & a_{mn} + b_{mn} \end{bmatrix}$$

מסקנה: אפשר לחבר מטריצות רק באותו גודל.

דוגמא:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 4 & 5 & 6 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix};$$

$$A + B = \begin{bmatrix} 1+4 & 2+5 & 3+6 \\ 1+0 & 0+1 & 1+1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 & 7 & 9 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

7.2 נגדיר מכפלת מטריצה במספר:

$$A_{m \times n} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}, \alpha \in \mathbf{R} \quad \text{תהיו}$$

$$\alpha A = \alpha \begin{bmatrix} -a_1 - \\ -a_2 - \\ \vdots \\ -a_m - \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha(-a_1 -) \\ \alpha(-a_2 -) \\ \vdots \\ \alpha(-a_m -) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha a_{11} & \alpha a_{12} & \cdots & \alpha a_{1n} \\ \alpha a_{21} & \alpha a_{22} & \cdots & \alpha a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \alpha a_{m1} & \alpha a_{m2} & \cdots & \alpha a_{mn} \end{bmatrix} \quad \text{אזי } A_{m \times n} = \begin{bmatrix} -a_1 - \\ -a_2 - \\ \vdots \\ -a_m - \end{bmatrix}$$

7.3 נגדיר מכפלת מטריצות:

1.) מכפלת מטריצה בווקטור

$$\text{אזי } A_{m \times n} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}, \bar{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} \text{ תהיו}$$

$$\begin{aligned} A\bar{x} &= \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} | & | & & | \\ a_1 & a_2 & \cdots & a_n \\ | & | & & | \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = x_1 a_1 + x_2 a_2 + \dots + x_n a_n = \\ &= x_1 \begin{bmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{bmatrix} + x_2 \begin{bmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ \vdots \\ a_{m2} \end{bmatrix} + \dots + x_n \begin{bmatrix} a_{1n} \\ a_{2n} \\ \vdots \\ a_{mn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11}x_1 \\ a_{21}x_1 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} a_{12}x_2 \\ a_{22}x_2 \\ \vdots \\ a_{m2}x_2 \end{bmatrix} + \dots + \begin{bmatrix} a_{1n}x_n \\ a_{2n}x_n \\ \vdots \\ a_{mn}x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (-a_1-) \cdot \bar{x} \\ (-a_2-) \cdot \bar{x} \\ \vdots \\ (-a_m-) \cdot \bar{x} \end{bmatrix} \end{aligned}$$

דוגמא:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \bar{x} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix};$$

$$A\bar{x} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \cdot 0 + 2 \cdot 1 + 3 \cdot 1 \\ 1 \cdot 0 + 0 \cdot 1 + 1 \cdot 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 \\ 1 \end{bmatrix}$$

2.) מכפלת מטריצה במטריצה

תהיו

$$A_{m \times n} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}, B_{n \times q} = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1q} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2q} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{nq} \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned}
A_{m \times n} \cdot B_{n \times q} &= \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1q} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2q} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{nq} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -b_1 - \\ -b_2 - \\ \vdots \\ -b_n - \end{bmatrix} \stackrel{\text{definition}}{=} \\
&= \begin{bmatrix} a_{11}(-b_1 -) + a_{12}(-b_2 -) + \cdots + a_{1n}(-b_n -) \\ a_{21}(-b_1 -) + a_{22}(-b_2 -) + \cdots + a_{2n}(-b_n -) \\ \vdots \\ a_{m1}(-b_1 -) + a_{m2}(-b_2 -) + \cdots + a_{mn}(-b_n -) \end{bmatrix} = \\
&= \begin{bmatrix} a_{11}b_{11} + a_{12}b_{21} + \cdots + a_{1n}b_{n1} & a_{11}b_{12} + a_{12}b_{22} + \cdots + a_{1n}b_{n2} & \cdots & a_{11}b_{1q} + a_{12}b_{2q} + \cdots + a_{1n}b_{nq} \\ a_{21}b_{11} + a_{22}b_{21} + \cdots + a_{2n}b_{n1} & a_{21}b_{12} + a_{22}b_{22} + \cdots + a_{2n}b_{n2} & \cdots & a_{21}b_{1q} + a_{22}b_{2q} + \cdots + a_{2n}b_{nq} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1}b_{11} + a_{m2}b_{21} + \cdots + a_{mn}b_{n1} & a_{m1}b_{12} + a_{m2}b_{22} + \cdots + a_{mn}b_{n2} & \cdots & a_{m1}b_{1q} + a_{m2}b_{2q} + \cdots + a_{mn}b_{nq} \end{bmatrix} = \\
&= \begin{bmatrix} (-a_1 -) \cdot (b_1) & (-a_1 -) \cdot (b_2) & \cdots & (-a_1 -) \cdot (b_q) \\ (-a_2 -) \cdot (b_1) & (-a_2 -) \cdot (b_2) & \cdots & (-a_2 -) \cdot (b_q) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ (-a_m -) \cdot (b_1) & (-a_m -) \cdot (b_2) & \cdots & (-a_m -) \cdot (b_q) \end{bmatrix} = C_{m \times q}
\end{aligned}$$

מסקנה: ניתן להכפיל רק מטריצות שמספר עמודות של מטריצה ראשונה שווה למספר שורות של מטריצה שנייה.

דוגמא:

$$\begin{aligned}
A &= \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix}; \\
A \cdot B &= \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \cdot 1 + 2 \cdot 3 + 3 \cdot 5 & 1 \cdot 2 + 2 \cdot 4 + 3 \cdot 6 \\ 1 \cdot 1 + 0 \cdot 3 + 1 \cdot 5 & 1 \cdot 2 + 0 \cdot 4 + 1 \cdot 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 22 & 28 \\ 6 & 8 \end{bmatrix}
\end{aligned}$$

$$\text{7.4 הגדרה: } I_{n \times n} = I_n = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{bmatrix}, O_{m \times n} = O = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix} \text{ נקראת מטריצת אפס.}$$

7.5 לכל $A_{m \times n}$ מתקיים :

$$(1) A_{m \times n} + O_{m \times n} = A_{m \times n}$$

$$(2) \begin{aligned} A_{m \times n} \cdot O_{n \times q} &= O_{m \times q} \\ O_{q \times m} \cdot A_{m \times n} &= O_{q \times n} \end{aligned}$$

$$(3) I_m A_{m \times n} = A_{m \times n} I_n$$

7.6 עבור $\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}$, $\forall A, B, C$ - מטריצות שניתנות לחיבור וכפל מתקיים :

$$(1) A + B = B + A$$

$$(2) (A + B) + C = A + (B + C)$$

$$(3) \alpha(A + B) = \alpha A + \alpha B$$

$$(4) (\alpha + \beta)A = \alpha A + \beta A$$

$$(5) (A + B)C = AC + BC$$

$$(6) A(B + C) = AB + AC$$

$$(7) (AB)C = A(BC)$$

$$(8) \alpha(AB) = (\alpha A)B = A(\alpha B)$$

תהי מערכת משוואות ליניאריות. אזי ניתן לרשום אותה בצורה מקוצרת

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}, \vec{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}, \vec{b} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix} \text{ כאשר } A\vec{x} = \vec{b}$$

7.7 משפט: תהי $A\vec{x} = \vec{b}$ - מערכת משוואות ליניאריות לא הומוגנית. אזי $\vec{x} = \vec{x}_h + \vec{x}_p$ - פתרון כללי של מערכת לא

הומוגנית כאשר \vec{x}_h - פתרון כללי של מערכת הומוגנית, \vec{x}_p - פתרון פרטי של מערכת לא הומוגנית.

הוכחה:

$$\begin{aligned} A\vec{x} &= A(\vec{x}_h + \vec{x}_p) = A\vec{x}_h + A\vec{x}_p \\ A\vec{x}_h &= \vec{0} \text{ אבל } A\vec{x}_h = \vec{0} \text{ כי } \vec{x}_h \text{ - פתרון כללי של מערכת הומוגנית,} \\ A\vec{x}_p &= \vec{b} \text{ כי } \vec{x}_p \text{ - פתרון פרטי של מערכת לא הומוגנית. אזי } A\vec{x}_p = \vec{b} \\ A\vec{x}_h + A\vec{x}_p &= \vec{0} + \vec{b} = \vec{b} \end{aligned}$$

הרצאה 8

בפרק הזה נעסוק במטריצות ריבועיות $A_{n \times n}$

8.1 הגדרה תהי A מטריצת ריבועית. A הפיכה אם קיימת מטריצה ריבועית B כך ש- $AB = BA = I$.
 B נקראת **מטריצה הפוכה של A** . $B \stackrel{\text{definition}}{=} A^{-1}$.

משפט 8.2 $B = A^{-1}$ מוגדרת באופן יחיד.

הוכחה: נניח שקיימת C כך ש- $AC = CA = I$. נתבונן במכפלה BAC .
 $BAC = (BA)C = IC = C = B(AC) = BI = B \Rightarrow C = B$

תהי $A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$ נמצא מטריצה הפוכה ל- A . נחפש מטריצה $B = \begin{bmatrix} x & y \\ z & t \end{bmatrix}$ כך ש- $AB = BA = I$

$$AB = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x & y \\ z & t \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} ax + bz & ay + bt \\ cx + dz & cy + dt \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} ax + bz = 1 \\ ay + bt = 0 \\ cx + dz = 0 \\ cy + dt = 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} ax + bz = 1 \\ cx + dz = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} acx + bcz = c \\ acx + adz = 0 \end{cases} \Rightarrow (ad - bc)z = -c$$

$$\begin{cases} ax + bz = 1 \\ cx + dz = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} adx + bdz = d \\ bcx + bdz = 0 \end{cases} \Rightarrow (ad - bc)x = d$$

$$\begin{cases} ay + bt = 0 \\ cy + dt = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} acy + bct = 0 \\ acy + adt = a \end{cases} \Rightarrow (ad - bc)t = a$$

$$\begin{cases} ay + bt = 0 \\ cy + dt = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} ady + bdt = 0 \\ bcy + bdt = b \end{cases} \Rightarrow (ad - bc)y = -b$$

8.3 אם $ad - bc \neq 0$ אזי $A^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}$

8.4 הגדרה: $ad - bc$ נקרא **דטרמיננטה** של מטריצה $A_{2 \times 2} = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$. סימון: $\det(A), |A|$.

8.5 מסקנה: מטריצה $A_{2 \times 2} = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$ - הפיכה אם $\det(A) \neq 0$

8.6 טענה: לכל מטריצה הפיכה מתקיים:

$$(A^{-1})^{-1} = A \quad (1)$$

$$(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1} \quad (2)$$

$$(A_1A_2 \dots A_k)^{-1} = A_k^{-1}A_{k-1}^{-1} \dots A_1^{-1} \quad (3)$$

הוכחה:

$$8.1 \text{ לפי הגדרה } A = (A^{-1})^{-1} \text{ אזי } A^{-1}A = AA^{-1} = I \quad (1)$$

$$8.1 \text{ לפי הגדרה } (AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1} \text{ אזי } (AB)(B^{-1}A^{-1}) = A(BB^{-1})A^{-1} = AIA^{-1} = AA^{-1} = I \quad (2)$$

$$(B^{-1}A^{-1})(AB) = B(AA^{-1})B^{-1} = BIB^{-1} = BB^{-1} = I$$

$$8.3 \text{ באינדוקציה: עבור } n = 2 \text{ } (A_2A_1)^{-1} = A_1^{-1}A_2^{-1} \text{ (לפי 2)}$$

$$\text{נניח עבור } n = 2 \text{ } (A_2A_1)^{-1} = A_1^{-1}A_2^{-1} \text{ נניח עבור } n = k - 1 \text{ } (A_1A_2 \dots A_{k-1})^{-1} = A_{k-1}^{-1}A_{k-2}^{-1} \dots A_1^{-1} \text{ אזי}$$

$$\text{עבור } n = k \text{ } (A_1A_2 \dots A_{k-1}A_k)^{-1} = ((A_1A_2 \dots A_{k-1})A_k)^{-1} = A_k^{-1}(A_1A_2 \dots A_{k-1})^{-1} = A_k^{-1}(A_{k-1}^{-1}A_{k-2}^{-1} \dots A_1^{-1}) = A_k^{-1}A_{k-1}^{-1}A_{k-2}^{-1} \dots A_1^{-1}$$

משפט 8.7 אם A - מטריצה הפיכה אזי למערכת משוואות ליניאריות $A\vec{x} = \vec{b}$ קיים פתרון יחיד $\vec{x} = A^{-1}\vec{b}$ לכל \vec{b} .

הוכחה: קיום: $A\vec{x} = A(A^{-1}\vec{b}) = (AA^{-1})\vec{b} = I\vec{b} = \vec{b}$ אזי $\vec{x} = A^{-1}\vec{b}$ - פתרון.

יחידות: $\forall \vec{y}; A\vec{y} = \vec{b} \Leftrightarrow A^{-1}A\vec{y} = A^{-1}\vec{b} \Leftrightarrow (A^{-1}A)\vec{y} = A^{-1}\vec{b} = I\vec{y} = A^{-1}\vec{b} \Leftrightarrow \vec{y} = A^{-1}\vec{b} = \vec{x}$

8.8 הגדרה: מטריצה שמתקבלת כתוצאה של ביצוע פעולה אלמנטארית על מטריצת יחידה נקראת **מטריצה אלמנטארית**.

דוגמאות של מטריצות אלמנטאריות:

$$R_3 + 3R_1 \rightarrow R_3 \Rightarrow E_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 1 \end{bmatrix},$$

$$R_1 \leftrightarrow R_2 \Rightarrow E_2 = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix},$$

$$2R_2 \rightarrow R_2 \Rightarrow E_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

8.9 טענה: כל פעולה אלמנטארית על מטריצה כלשהי זה תוצאה של מכפלת המטריצה במטריצה אלמנטארית מתאימה.

דוגמא:

$$A = \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & k \end{bmatrix};$$

$$\begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & k \end{bmatrix} \xrightarrow{R_2 + 2R_1 \rightarrow R_2} \begin{bmatrix} a & b & c \\ d + 2a & e + 2b & f + 2c \\ g & h & k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & k \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & k \end{bmatrix} \xrightarrow{R_1 \leftrightarrow R_3} \begin{bmatrix} g & h & k \\ d & e & f \\ a & b & c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & k \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & k \end{bmatrix} \xrightarrow{2R_2 \rightarrow R_2} \begin{bmatrix} a & b & c \\ 2d & 2e & 2f \\ g & h & k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & k \end{bmatrix}$$

8.10 כל מטריצה אלמנטארית הפיכה. המטריצה ההפוכה של מטריצה אלמנטארית – מטריצה אלמנטארית המתאימה שמעבירה את המטריצה חזרה למטריצת היחידה.

דוגמא:

$$R_3 + 3R_1 \rightarrow R_3 \Rightarrow E_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 1 \end{bmatrix},$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_3 - 3R_1 \rightarrow R_3} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -3 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow E_1^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -3 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

8.11 משפט A - מטריצה הפיכה אס"ם היא שקולה למטריצת יחידה.

הוכחה: נניח $A \sim I$ אזי קיימת סידרה של פעולות אלמנטאריות שמעבירות את A למטריצת יחידה. אזי
 $A \rightarrow E_1 A \rightarrow E_1 E_2 A \rightarrow \dots \rightarrow E_1 E_2 \dots E_k A = I$
 כאשר E_1, E_2, \dots, E_k - המטריצות האלמנטאריות

המתאימות. אזי $E_1 E_2 \dots E_k A = (E_1 E_2 \dots E_k) A = I \rightarrow E_1 E_2 \dots E_k = A^{-1}$

נניח ש- A הפיכה אזי לפי משפט 8.7 למערכת $A\bar{x} = \bar{b}$ יש פתרון יחיד לכל \bar{b} . אזי

$$\left[\begin{array}{cccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nm} & b_n \end{array} \right] \rightarrow \dots \rightarrow \left[\begin{array}{cccc|c} c_{11} & c_{12} & \dots & c_{1n} & b'_1 \\ 0 & c_{22} & \dots & c_{2n} & b'_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & c_{nn} & b'_n \end{array} \right] \rightarrow \dots \rightarrow \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & \dots & 0 & b''_1 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & b''_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 1 & b''_n \end{array} \right] \Rightarrow A \sim I$$

8.12 מסקנה: A - מטריצה הפיכה אם היא מכפלת המטריצות האלמנטאריות.

8.13 שיטת גאוס למציאת המטריצה ההפוכה A^{-1} : אם $A \sim I$ אזי $[A | I] \sim [I | A^{-1}]$ אחרת $-A$ אינה הפיכה.

דוגמא:

$$.A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \text{ נתונה}$$

א. למצוא A^{-1}

ב. לרשום את A כמכפלת המטריצות האלמנטאריות

פתרון:

א.

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$[A | I] = \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{R_3 - R_1 \rightarrow R_3} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{R_3 + 2R_2 \rightarrow R_3} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 2 & 1 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{R_2 - R_3 \rightarrow R_2} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 2 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{R_1 - 2R_2 \rightarrow R_1} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -1 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 2 & 1 \end{array} \right] = [I | A^{-1}]$$

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} -1 & 2 & 2 \\ 1 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

.□

$$\begin{aligned}
A &= \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_3 - R_1 \rightarrow R_3} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & -2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot A \xrightarrow{R_3 + 2R_2 \rightarrow R_3} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot A \\
&\xrightarrow{R_2 - R_3 \rightarrow R_2} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot A \xrightarrow{R_1 - 2R_2 \rightarrow R_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \\
&= \begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot A \\
&\begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot A = I \Rightarrow \\
A &= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}^{-1} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}^{-1} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}^{-1} \cdot \begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}
\end{aligned}$$